

HC-S1, S2控制器接口		富士RYC伺服驱动器接口			参数		设定值	
信号定义	信号说明	引脚号	信号定义	信号说明				
P+	正转脉冲输出	7	CA	指令脉冲输入1	Pn01/no. 01	指令脈波補正 α	16	齿轮比分子
P-		8	*CA		Pn01/no. 02	指令脈波補正 β	1	齿轮比分母
S+	反转脉冲输出	20	CB	指令脉冲输入2	Pn01/no. 03	脉波列输入形态	单轴为1, 两轴为0	正转脉波/逆转脉波
S-		21	*CB		Pn01/no. 04	电机正反转	0或1	
+24V	+24V电源	1	P24	外接控制电源+	Pn01/no. 09	控制模式	0	位置控制
0V	+24V电源地	14	M24	外接控制电源-	Pn01/no. 10	定义CONT1 信号	1	伺服使能
SON	伺服使能	2	CONT1	伺服使能	Pn01/no. 17	定义OUT3信号	4	伺服警报
RDY	异警发生	17	OUT3	伺服报警	Pn01/no. 18	定义OUT4信号	11	刹车
BRAKE	刹车信号	18	OUT4	刹车信号	Pn01/no. 19	輸出脈波數	10000	输出脉冲数
					Pn01/no. 04	反馈脉冲方向	2或3	